



Серия HD800

Векторный инвертор

Shenzhen Hpmont Technology Co., Ltd



Модельный ряд: 4T 0.4-110кВт 2S 0.2-1.5кВт 2D 2.2-11кВт



- **КОМПАКТНЫЙ**



Панель управления

Логотип

Знак предупреждения

QR код со
ссылкой на документацию





Габариты на **30%** меньше чем у предыдущих серий





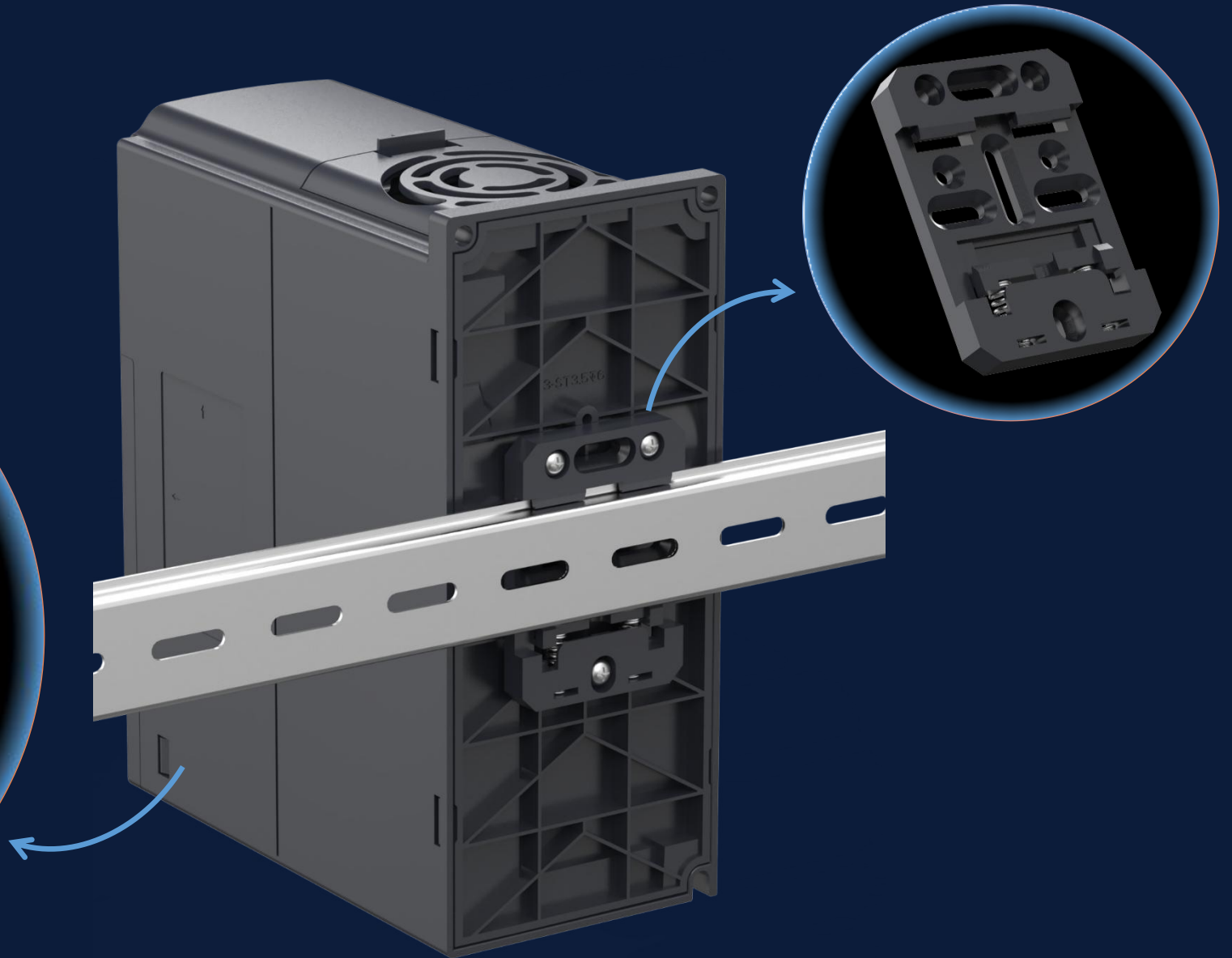




- **Компактный**
- **Удобный**

Варианты монтажа:

- На панель
- на DIN рейку





Откидная крышка для доступа к коммуникационным портам





Встроенный повторитель коммуникационной шины.
Удобное объединение по сети.





Мониторинг ПЧ через телефон по Bluetooth





Удаленное параметрирование





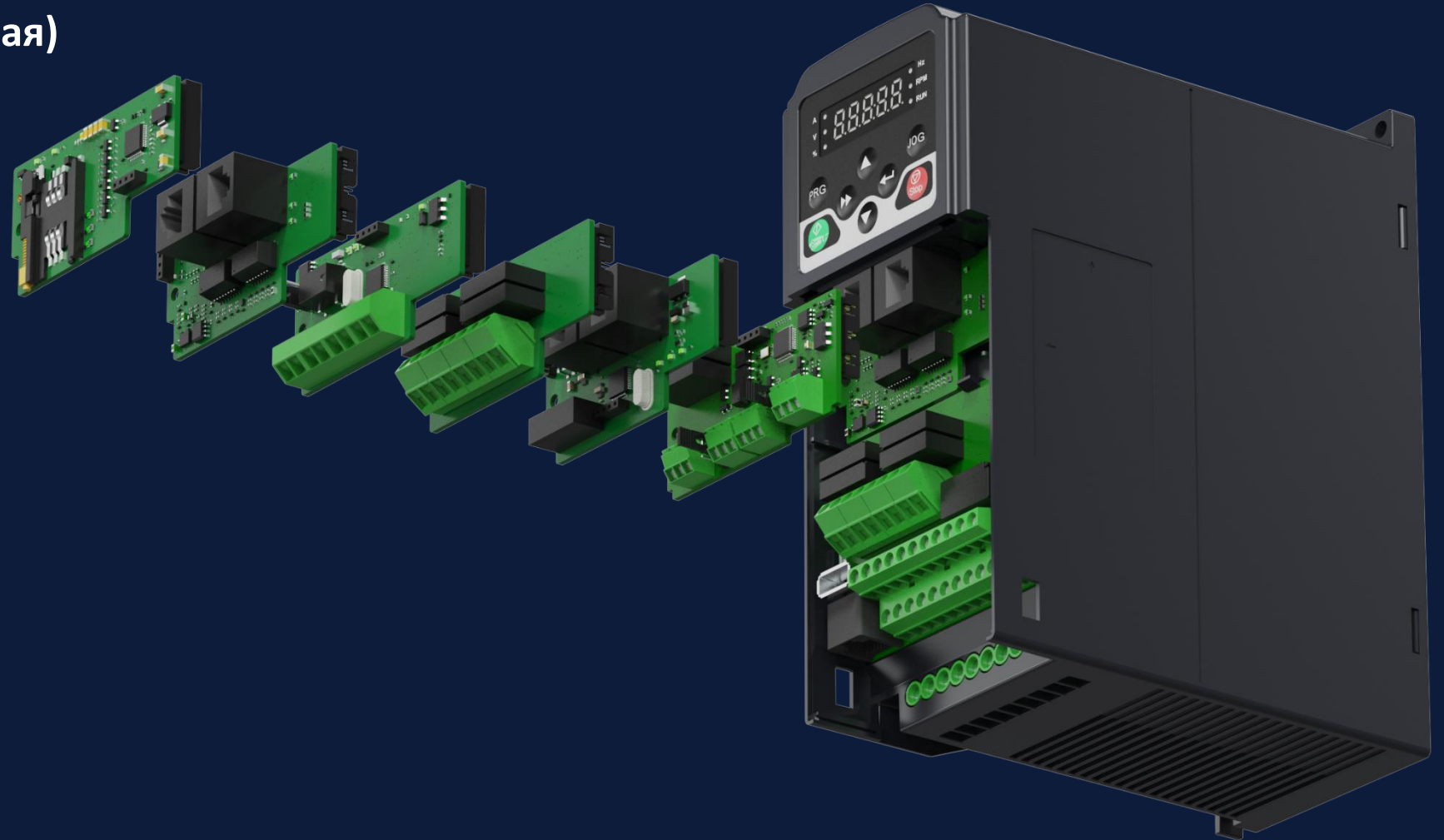
- **Компактный**
- **Удобный**
- **Функциональный**

Поддержка популярных протоколов связи



Платы расширения

- **Двойной слот установки плат расширения:** Автоматическое определение типа платы расширения. Возможность установки ДВУХ плат (доп. входы\выходы + коммуникационная)





Настройка карты регистров Modbus

Адресацию регистров в ПЧ устанавливает пользователь

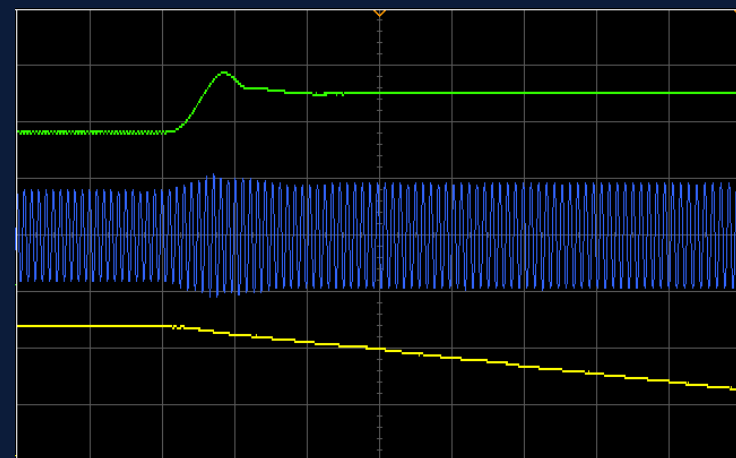
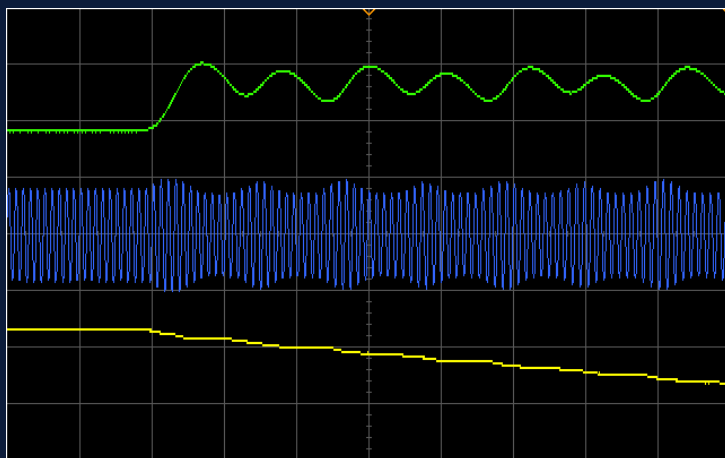
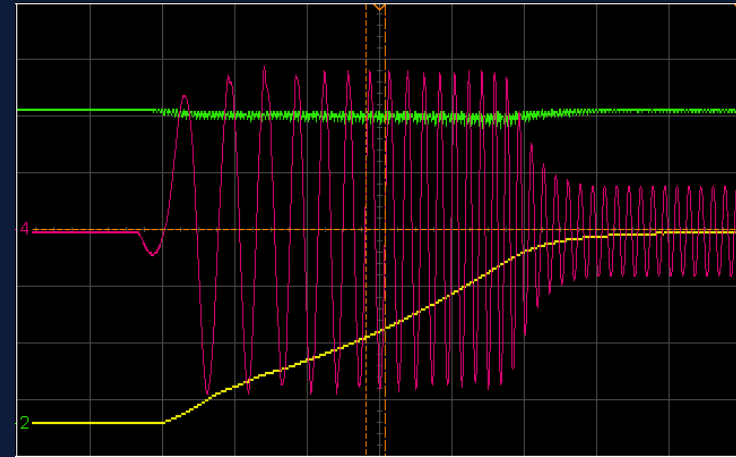
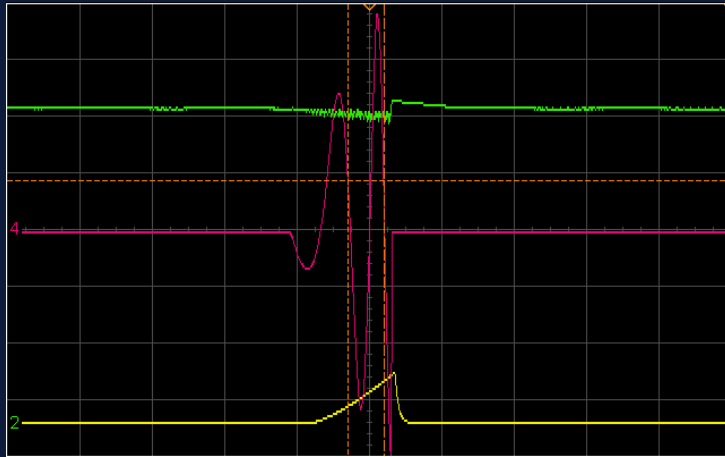
УДОБНО ПРИ ЗАМЕНАХ ДРУГИХ ПЧ
Нет необходимости изменения
регистров Modbus в ПЛК





Улучшенные алгоритмы управления

- Более точное управление двигателем, лучше реакция в переходных процессах.





Улучшенные функции

- Автонастройка двигателя
- Защита от перегрузки
- Алгоритмы энергосбережения
- Защита от КЗ
- Мягкая ШИМ
- Самодиагностика основных компонентов
- Высокое разрешение каналов AI/AO
- Удаленное конфигурирование



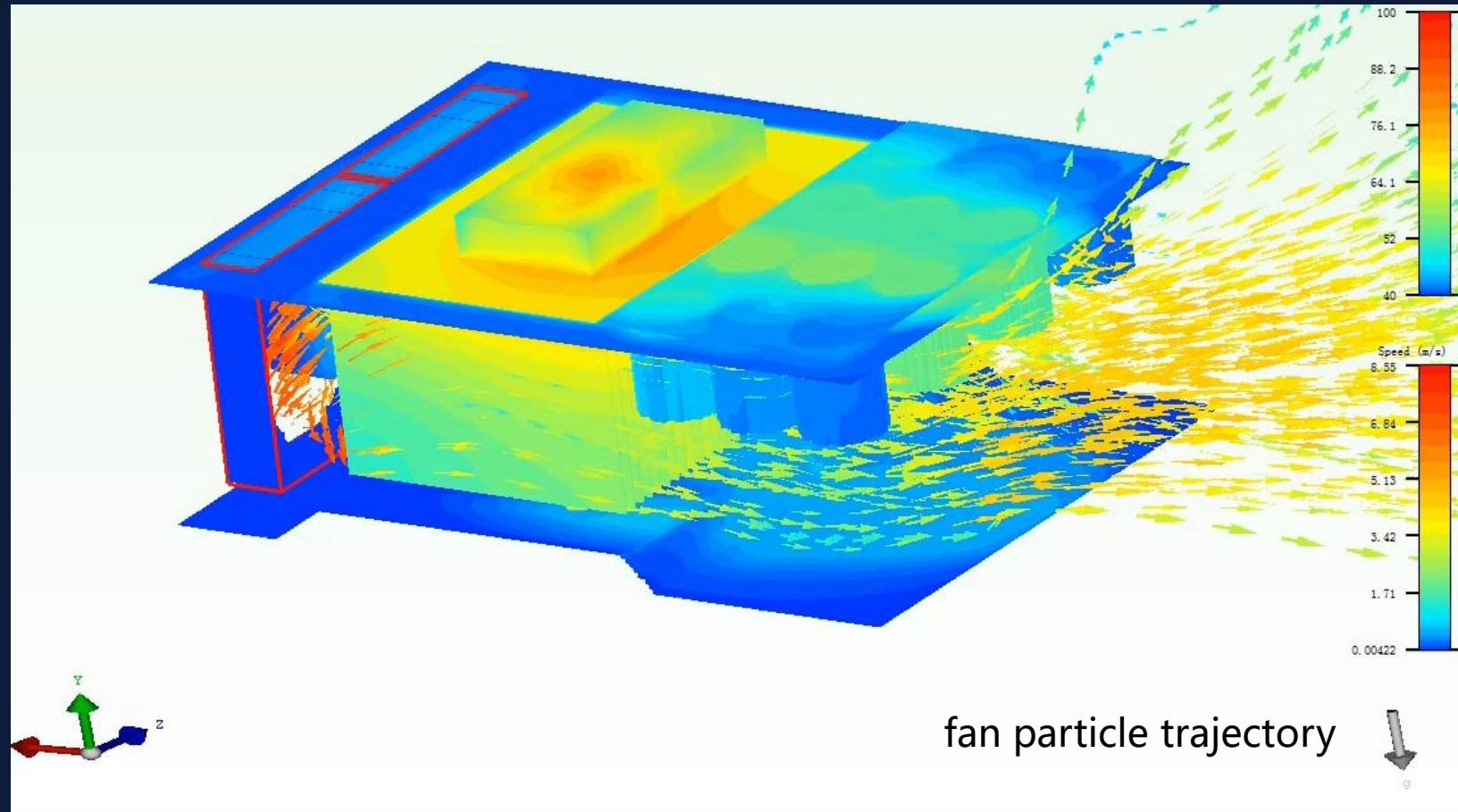


- **Компактный**
- **Удобный**
- **Функциональный**
- **Надежный**



Инструменты САПР при проектировании

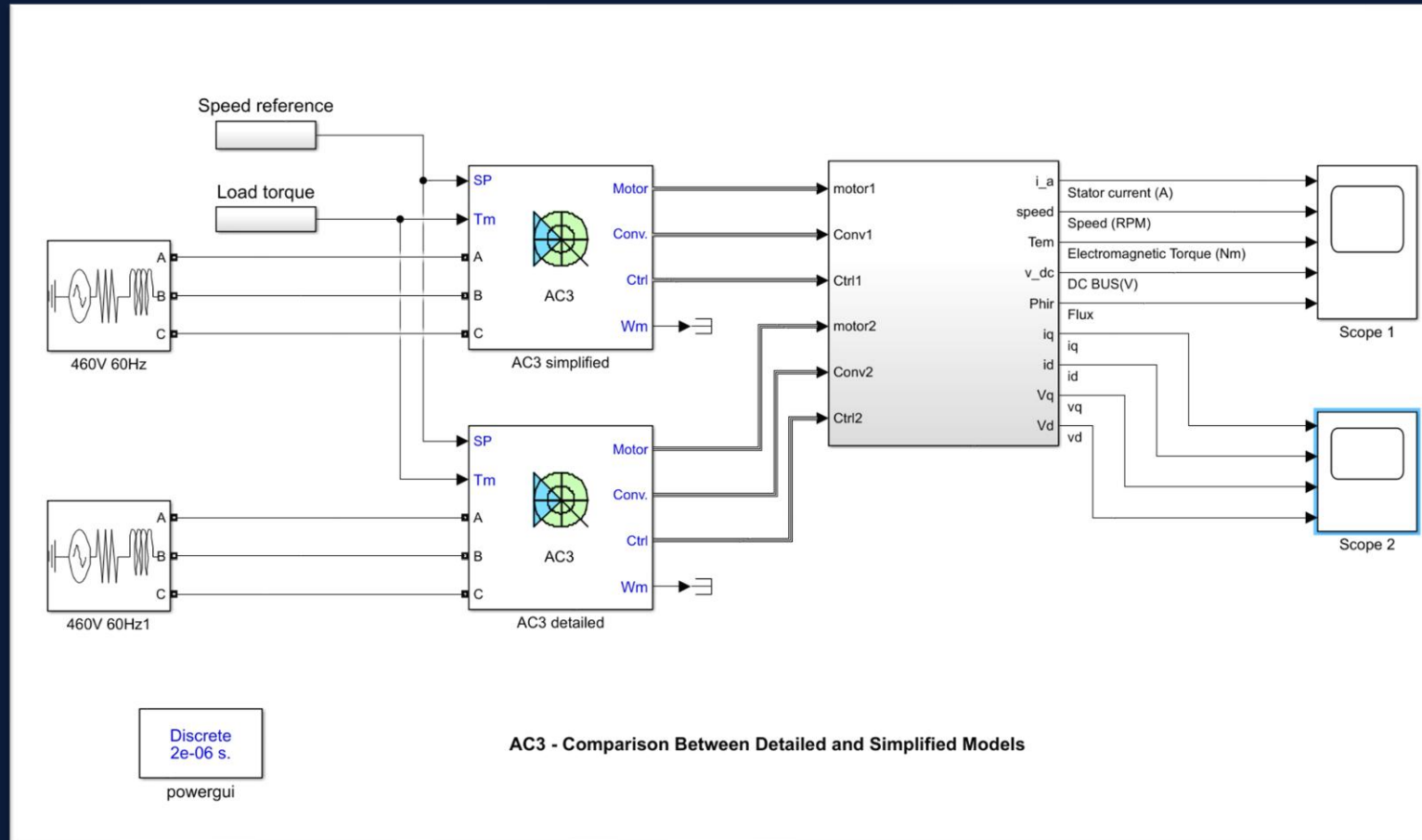
Математическая симуляция теплоотвода ПЧ





Инструменты САПР при проектировании

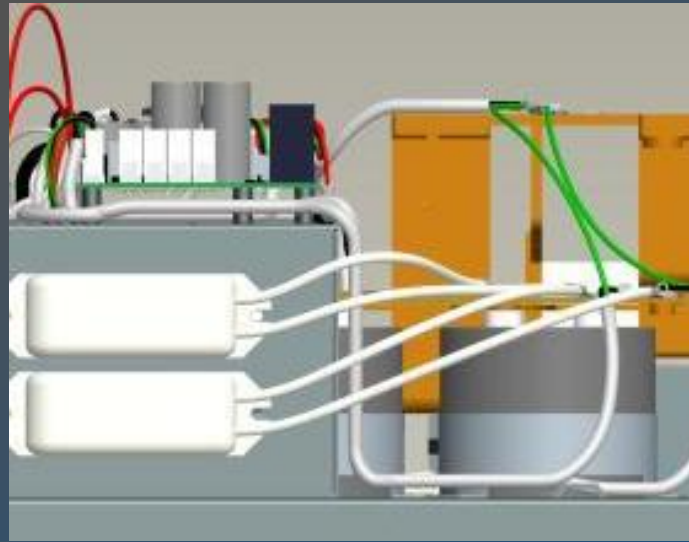
Математическая симуляция алгоритмов управления



Использование 3D моделирования корпуса

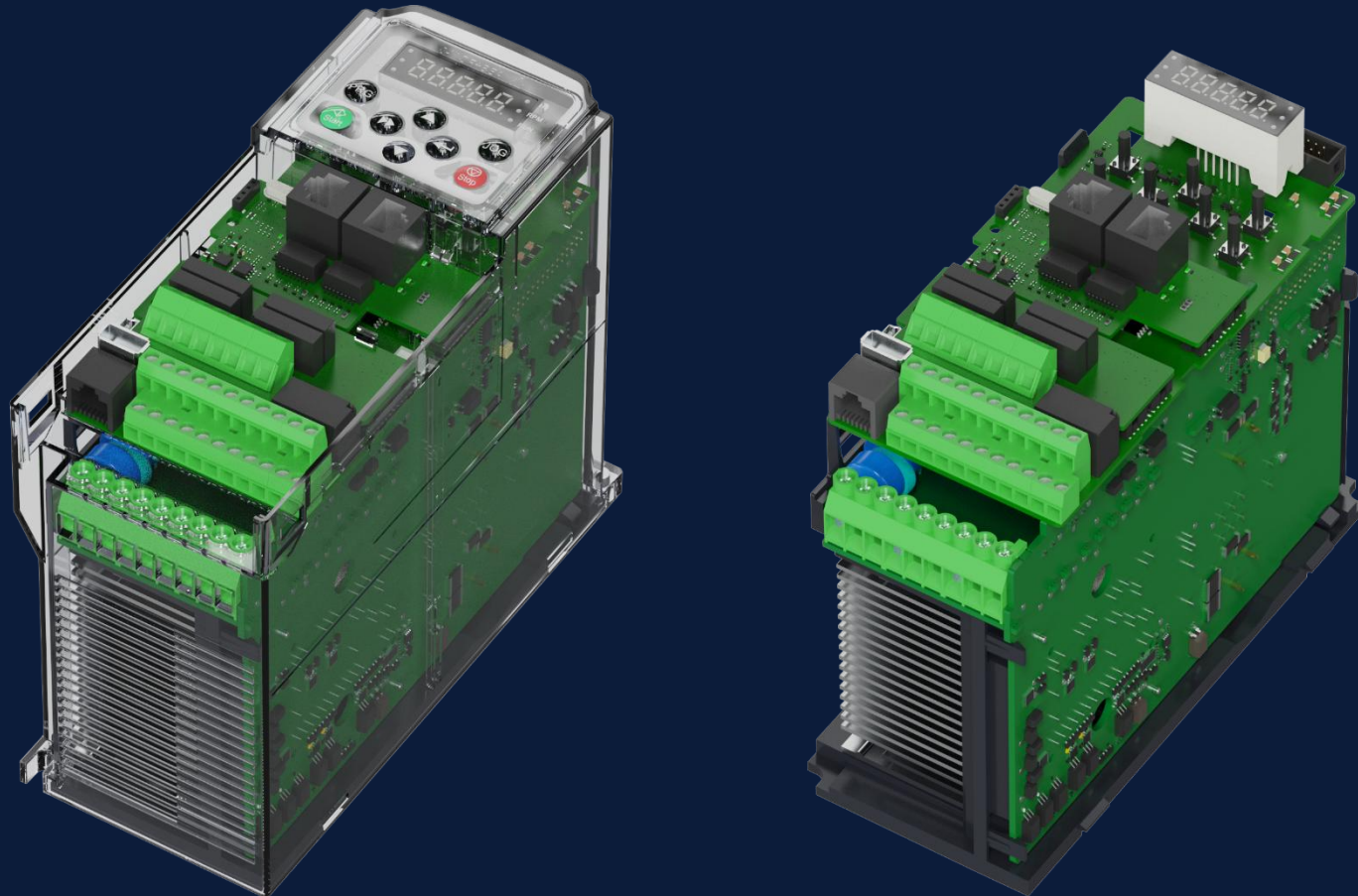


Использование 3D моделирования кабельных соединений



Продуманный дизайн

- Для корпусов F1-F2 используется только 3 винта (для фиксации платы и для отключения EMC фильтра), без ручной пайки, коннекторы с защелкой.



Продуманный дизайн

- Защитное покрытие плат для лучшей коррозионной стойкости, увеличения ресурса работы электронных компонентов.



• **Специальный UV40 лак**
Улучшенная защита от коррозии и
влажности
Быстрое высыхание под УФ светом.



Парк установленных HD800





Спецификация - общие

Electrical	
Input voltage	Single phase 200 - 240V Single/three phase 200 - 240V Three phase 380 - 460V Fluctuation within $\pm 10\%$, unbalance rate $<3\%$
Input frequency	50/60Hz $\pm 5\%$
Output voltage	0V - input voltage
Output frequency	V/f: 0.00 - 600.00Hz SVC: 0.00 - 200.00Hz
Performance	
Overload capacity	150% rated output current for 2 minutes 180% rated output current for 10 seconds
Control method	V/f control, SVC (open loop vector) control
Run command	Keypad, external DI terminal, SCI communication
Speed setting	Digital, analog, SCI communication
Speed resolution	Digital setting: 0.01Hz Analog setting: 1% \times maximum frequency
Speed control accuracy	SVC: $\pm 0.5\%$
Speed control range	SVC: 1:100
Torque control response	SVC: $<200\text{ms}$
Starting torque	SVC: 180% rated torque/0.5Hz
Torque control accuracy	$\pm 5\%$



Спецификация – ВХОДЫ\ВЫХОДЫ

Input and Output	
External analog power supply	+10V, maximum output current 100mA
External digital power supply	+24V, maximum output current 200mA
Analog input	AI1: 0 - 10V AI2: 0 - 10V/0 - 20mA (default voltage)
Analog output	AO1: 0 - 10V/0 - 20mA (default voltage)
Digital input	DI1 - DI5 • Bipolar selectable input signal • DI5 can be set as high-speed pulse input AI1 - AI2
Digital output	DO1 • Open collector output • DO1 can be set as high-speed pulse output
Relay output	RA/RC (normally open) • Contact capacity 250VAC/3A or 30VDC/1A
SCI communication	Modbus communication protocol AB terminal, RJ45 terminal



Спецификация – защитные функции

Protection Function	
Overvoltage stall	Automatic bus voltage control to prevent overvoltage faults
Automatic current limiting protection	Output current is automatically limited to prevent overcurrent faults
Overload pre-alarm and alarm	Overload early warning and protection
Output underload protection	Underload alarm function
Input and output phase loss protection	Input and output phase loss automatic detection and alarm function
Brake pipe fault protection	Brake pipe detection and alarm function
Output short-circuit protection to ground	Output short-circuit to ground effective protection function
Output phase short-circuit protection	Output phase short-circuit effective protection function



Спецификация – рабочие условия

Environment	
Installation place	Indoors or in electrical control panel <ul style="list-style-type: none">• No direct sunlight or water droplets• No gas and liquid with flammable, explosive and corrosive• No oily dust, fibers or metal particles• The mounting surface is flame retardant and strong enough to support the inverter
Use ambient temperature	-10 - +50°C, when the temperature exceeds 40°C, the inverter needs to be derated <ul style="list-style-type: none">• For every 1°C rise, derating is 2%
Storage temperature	-40 - +70°C, 70°C not more than 24 hours
Use ambient humidity	Less than 95%RH, no condensation
Vibration	IEC 60721-3-3 <ul style="list-style-type: none">• $2 \leq f < 9\text{Hz}$, displacement 0.3mm• $9 \leq f < 200\text{Hz}$, acceleration 1m/s^2
Protection level	IP20
Pollution degree	Level 2 (dry, non-conductive dust contamination)
Altitude	Less than 1000 meters, otherwise should be derating use <ul style="list-style-type: none">• For every 100 meters of increase, derate by 1%• For distances exceeding 3000 meters, please contact Hpmont



Спецификация – функции

25 групп параметров,
сгруппированных по
функциональному признаку.

6.2 Function Menu (--F--)
6.2.1 F00: Basic Parameters
6.2.2 F01: Start and Stop Control Parameters

6.2.3 F02: Acc. and Dec. Parameters
6.2.4 F03: Multi-speed Parameters
6.2.5 F04: PID Control Parameters
6.2.6 F05: Torque Control Parameters
6.2.7 F06: Enhanced Protection Parameters
6.2.8 F07: Keypad Display and Control Parameters
6.2.9 F08: Parameter Management
6.2.10 F09: Analog Input and Output Parameters
6.2.11 F10: Digital Input and Output Parameters
6.2.12 F11: Digital Logic Function Parameters
6.2.13 F12: Analog Calibration Parameters
6.2.14 F13: Motor 1 Parameters
6.2.15 F14: Asyn. Motor 1 V/f Parameters
6.2.16 F15: Motor 1 Loop Parameters
6.2.17 F17: Motor 2 Parameters
6.2.18 F18: Asyn. Motor 2 V/f Parameters
6.2.19 F19: Motor 2 Loop Parameters
6.2.20 F21: PWM Control Parameters
6.2.21 F22: Communication Parameters
6.2.22 F23: Communication Customization 1
6.2.23 F24: Communication Customization 2
6.2.24 F25: PZD Mapping Parameters
6.2.25 F26: Fault Protection Parameters
6.2.26 F27: Fault Record Parameters



Оборудование доступно к заказу





Спасибо за внимание.